2007

апрель-июнь

УДК 519.6: 621.382

Г.М. Заяц¹, В.И. Стецюренко², В.А. Цурко¹

АЛГОРИТМЫ МОДЕЛИРОВАНИЯ ПРОЦЕССОВ ФОРМИРОВАНИЯ АКТИВНЫХ ОБЛАСТЕЙ ЭЛЕМЕНТОВ ИНТЕГРАЛЬНЫХ СХЕМ ДЛЯ РЕАЛИЗАЦИИ НА ПАРАЛЛЕЛЬНЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

Рассматривается модель создания активных областей элементов интегральных схем посредством термической диффузии примесей в полупроводниках. Модель учитывает нелинейность, многомерность процесса, влияние на диффузию точечных дефектов, кластерообразование, миграцию электронов. Предлагаются алгоритмы численного решения системы дифференциальных уравнений, которые основаны на применении специализированных конечно-разностных методов и эффективны при программной реализации на параллельных вычислительных системах.

Введение

В современных технологиях создания локальных легированных областей элементов кремниевых микросхем и полупроводниковых приборов важное значение имеют методы ионной имплантации и термической разгонки примесных атомов. Существенной особенностью имплантации является создание большого количества неравновесных радиационных дефектов, неоднородно распределенных по объему полупроводника. Окончательное распределение активных примесей в полупроводниковых структурах формируется в результате процессов термической твердофазной диффузии и удаления радиационных дефектов. Прогресс микроэлектроники во многом обусловлен разработкой эффективных средств математического моделирования данных технологических процессов.

В настоящее время для создания активных областей современных интегральных микросхем используется низкоэнергетическая ионная имплантация. Сочетание такого рода имплантации (с энергиями ~ 10 кэВ) и быстрого термического отжига позволяет получить легированные области с глубиной ~ 100 нм [1–3], что значительно повышает плотность упаковки ультрабольших интегральных схем.

При изготовлении приборов со сверхмелкими переходами необходимы точные данные о распределениях введенных примесных атомов. Для исследования этих распределений важны применение моделей с высокой степенью адекватности, а также использование и реализация в программных комплексах соответствующих эффективных численных методов. Заметим, что применение для моделирования вышеприведенных современных технологических процессов наиболее распространенной программы SUPREM не всегда позволяет получить достаточно точные результаты. У поверхности полупроводника расчетные данные, полученные при использовании программы SUPREM, могут существенно отличаться от экспериментальных результатов [4, 5]. В то же время точная информация о распределении ионов на всех участках области моделирования необходима для эффективного расчета электрических характеристик полупроводниковых приборов.

В настоящей работе строятся численные методы для модели термической диффузии примесей в полупроводниках с учетом нелинейности, многомерности процесса, влияния на диффузию точечных дефектов, кластерообразования, миграции электронов. При этом, в отличие от общепринятых моделей диффузии примесей [6–8], полагаем, что кластеризация зависит не только от уровня концентрации примесей, но и от концентрации электронов. Этот подход позволяет достаточно точно моделировать распределение примесей у поверхности полупроводникового кристалла при низкоэнергетической имплантации и коротком термическом отжиге структуры. Результаты некоторых расчетов для такого рода моделей в сравнении с экспериментальными данными приведены в статьях [9, 10].

<u>№</u> 2

Повышение уровня кинетических моделей диффузии усложняет расчетные алгоритмы и соответствующее программное обеспечение. В то же время конкурентоспособность средств моделирования технологии производства интегральных схем возможна лишь при их высокой производительности, которая может быть обеспечена разработкой соответствующих численных методов, эффективно реализуемых на параллельных вычислительных системах.

Построенные в данной работе численные алгоритмы ориентированы на программные средства для многопроцессорных вычислительных комплексов. В условиях необходимости проведения многовариантных расчетов, сложности кинетических моделей, высокого уровня конкурентоспособности на рынке производства микросхем фактор скорости вычислений имеет существенное значение.

1. Постановка задачи

Рассмотрим задачу моделирования донорной либо акцепторной примеси в результате имплантации и термического отжига полупроводниковой пластины в следующей постановке:

- уравнение диффузии примесных атомов имеет вид [11]

$$\frac{\partial C^{T}}{\partial t} = \sum_{k=1}^{2} \frac{\partial}{\partial x_{k}} \left(\left(D(\chi) \frac{\partial (\tilde{C}C)}{\partial x_{k}} + \frac{\tilde{C}C}{\chi} \frac{\partial \chi}{\partial x_{k}} \right) \right);$$
(1)

- уравнение, описывающее перенос дефектов рассмотрим в виде [8]

$$\sum_{k=1}^{2} \left(\frac{\partial}{\partial x_{k}} d(\chi) \frac{\partial \widetilde{C}}{\partial x_{k}} + \psi_{1}(x_{1}, x_{2}) \widetilde{C} \right) - \psi_{2}(\chi) \widetilde{C} + \psi_{3}(x_{1}, x_{2}) = 0.$$
⁽²⁾

Здесь χ – общая концентрация электронов, нормализованная к собственной концентрации электронов; n_e определяется соотношением [9, 10]

$$\chi = n/n_e = \frac{C - C^{AC} - C^B + \sqrt{(C - C^{AC} - C^B)^2 + 4n_e^2}}{2n_e} .$$
(3)

Величина *n_e* зависит от температуры разогрева полупроводникового кристалла. Например, собственная концентрация электронов мышьяка может быть представлена соотношением из работы [12].

Система уравнений (1)–(3) описывает модель термической диффузии примесей при термическом отжиге полупроводниковых структур. В уравнениях (1)–(3) приняты следующие обозначения: C – концентрация атомов примеси в положении замещения; C^T – общая концентрация примесных атомов, $C^T = C + C^{AC}$; C^{AC} – концентрация примесей, связанных в кластеры, $C^{AC} = K\chi^{p_1}C^{p_2}$, где K – характерный параметр кластеризации; $p_1, p_2 \ge 0$ – параметры, зависящие от вида примеси; $D = D(\chi)$ – эффективный коэффициент диффузии атомов примеси в поле внутренних упругих напряжений по механизму образования вакансионнопримесных комплексов; \tilde{C} – эффективная концентрация дефектов; C^B – суммарная концентрация примеси противоположного типа (предполагаем, что значение концентрации $C^B = const$ невелико и в процессе термического отжига меняется незначительно); $d(\chi)$ – коэффициент диффузии дефектов; $\psi_1(x_1, x_2)$ – функция, зависящая от эффективной скорости дрейфа дефектов в поле внутренних упругих напряжений; $\psi_2(\chi) > 0$ – величина, зависящая от средней длины диффузионного пробега дефектов и их среднего времени жизни; $\psi_3(x_1, x_2)$ – функция, зависящая от скорости генерации дефектов. Областью моделирования G (рис. 1) является плоский срез подложки перпендикулярно ее поверхности: $G = \{0 \le x_1 \le l_{x_1}, 0 \le x_2 \le l_{x_2}\}$ – прямоугольник со сторонами l_{x_1} и l_{x_2} ; Γ – граница области моделирования, $\Gamma = \Gamma_1 + \Gamma_2 + \Gamma_3 + \Gamma_4$.



Рис. 1. Область моделирования термической разгонки примеси

Для уравнения (1) на границе Г рассмотрим условие непротекания

$$D(\chi)\frac{\partial \widetilde{C}C}{\partial \mathbf{n}} + \frac{\widetilde{C}C}{\chi}\frac{\partial \chi}{\partial \mathbf{n}} = 0,$$
(4)

где **n** – вектор нормали к границе моделирования.

Начальные условия имеют вид

$$C^{T}(x_{1}, x_{2}, t)\Big|_{t=0} = C_{0}(x_{1}, x_{2}),$$
 (5)

где значения $C_0(x_1, x_2)$ задаются имплантационным распределением.

Уравнение (2) замыкаем на границе Г условием общего вида

$$\alpha_1 \left(d(\chi) \frac{\partial \widetilde{C}}{\partial \mathbf{n}} + \psi_1(x_1, x_2) \widetilde{C} \right) + \alpha_2 \widetilde{C} = \alpha_3, \tag{6}$$

где α_1 принимает значение 0 либо 1, α_2 и α_3 – функции, в общем случае зависящие от t и значений x_1 , x_2 на границе области моделирования Γ .

2. Численный метод

Численное решение системы уравнений (1)–(6) основано на разностном методе [13]. Для эффективного применения многопроцессорных процедур воспользуемся локально-одномерным методом в целых шагах [13].

Введем временную сетку:
$$\omega_{\tau} = \left\{ t_0 = 0, \ t_j = \sum_{k=1}^j \tau_k, \ j = 1, 2, ..., j_0, \ \tau_k > 0 \right\}.$$

Шаг по времени $\tau_j = t_j - t_{j-1}$ выбирается монотонно возрастающим. Можно, например, положить $\tau_j = 2\tau_{\max} \arctan(\delta t_{j-1})/\pi$, где τ_{\max} – максимально допустимая величина шага, δ – параметр, регулирующий скорость роста τ_j [11].

Неравномерная расчетная сетка по пространственным переменным имеет вид

$$\begin{split} \omega_h &= \{ 0 \leq x_{1,i_1} \leq l_{x_1} \,, \, 0 \leq x_{2,i_2} \leq l_{x_2} \,, \, x_{1,0} = x_{2,0} = 0, \, x_{\beta,i_2} = \sum_{i_\beta = 1}^{N_\beta} h_{\beta,i_\beta} \,, \, h_{\beta,i_\beta} = x_{\beta,i_\beta} - x_{\beta,i_\beta - 1} \,, \\ &\quad i_\beta = 1, 2, \dots, N_\beta, \, \beta = 1, 2 \} \,. \end{split}$$

Численное решение уравнения (1) основано на методе, предложенном в работе [11]. Уравнению (1) поставим в соответствие цепочку одномерных уравнений:

$$\frac{\partial C_{(1)}^{I}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x_{1}} \left(D(\chi_{(1)}) \frac{\partial (\widetilde{C}_{(1)}C_{(1)})}{\partial x_{1}} + \frac{\widetilde{C}_{(1)}C_{(1)}}{\chi_{(1)}} \frac{\partial \chi_{(1)}}{\partial x_{1}} \right), \quad t_{j-1} \le t \le t_{j}, \quad (x_{1}, x_{2}) \in G; \tag{7}$$

$$\frac{\partial C_{(2)}^{T}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x_2} \left(D(\chi_{(2)}) \frac{\partial (\widetilde{C}_{(2)}C_{(2)})}{\partial x_2} + \frac{\widetilde{C}_{(2)}C_{(2)}}{\chi_{(2)}} \frac{\partial \chi_{(2)}}{\partial x_2} \right), \quad t_{j-1} \le t \le t_j, \quad (x_1, x_2) \in G.$$
(8)

Уравнения (7) и (8) связаны следующими соотношениями:

$$C_{(1)}\Big|_{t=t_{j-1}} = C_{(2)}\Big|_{t=t_{j-1}}, j = 2, 3, ..., j_0; C_{(2)}\Big|_{t=t_{j-1}} = C_{(1)}\Big|_{t=t_j}, j = 1, 2, ..., j_0;$$
$$C_{(1)}^T\Big|_{t=0} = C_0(x_1, x_2).$$

Величины $\chi_{(1)}$ и $\chi_{(2)}$ определяются аналогично соотношению (3).

Одномерные задачи (7) решаются вдоль прямых $x_2 = x_{2,i_2}$, $i_2 = 0, 1, ..., N_2$, а задачи (8) – вдоль прямых $x_1 = x_{1,i_1}$, $i_1 = 0, 1, ..., N_1$. Краевые условия для уравнения (7) имеют вид

$$D(\chi_{(1)}) \frac{\partial (\widetilde{C}_{(1)}C_{(1)})}{\partial x_1} + \frac{\widetilde{C}_{(1)}C_{(1)}}{\chi_{(1)}} \frac{\partial \chi_{(1)}}{\partial x_1} = 0, \quad t_{j-1} \le t \le t_j, \quad (x_1, x_2) \in \Gamma_{\nu}, \nu = 1, 3.$$
(9)

Для уравнения (8) строим аналогичные краевые соотношения:

$$D(\chi_{(2)})\frac{\partial(\tilde{C}_{(2)}C_{(2)})}{\partial x_2} + \frac{\tilde{C}_{(2)}C_{(2)}}{\chi_{(2)}}\frac{\partial\chi_{(2)}}{\partial x_2} = 0, \quad t_{j-1} \le t \le t_j, \quad (x_1, x_2) \in \Gamma_{\nu}, \nu = 2, 4.$$
(10)

Уравнения (7) и (8) решаются совместно с уравнениями для дефектов

$$\sum_{k=1}^{2} \left(\frac{\partial}{\partial x_k} d(\chi_{(m)}) \frac{\partial \widetilde{C}_{(m)}}{\partial x_k} + \psi_1(x_1, x_2) \widetilde{C}_{(m)} \right) - \psi_2(\chi_{(m)}) \widetilde{C}_{(m)} + \psi_3(x_1, x_2) = 0, \quad m = 1, 2, \quad (11)$$

и с соответствующими краевыми условиями

$$\alpha_1 \left(d(\chi_{(m)}) \frac{\partial \widetilde{C}_{(m)}}{\partial \mathbf{n}} + \psi_1(x_1, x_2) \widetilde{C}_{(m)} \right) + \alpha_2 \widetilde{C}_{(m)} = \alpha_3, \quad m = 1, 2.$$
(12)

В качестве приближенного решения задачи (1)–(6) для $t = t_j$, $j = 1, 2, ..., j_0$ в соответствии с теорией локально-одномерного метода [13] берем функции $C_{(2)}$ и $\widetilde{C}_{(2)}$.

Пусть $y_{(m)}, z_{(m)}, \tilde{y}_{(m)}, m = 1, 2$ – сеточные (приближенные) значения функций $C_{(m)}, \chi_{(m)}, \tilde{C}_{(m)}, m = 1, 2$, соответственно, определенные в узлах сетки $\omega = \omega_{\tau} \times \omega_{h}$.

Для произвольной сеточной функции φ_{i_1,i_2}^j , заданной на сетке ω , введем следующие обозначения:

$$\begin{split} \varphi_{\overline{t}} \bigg|_{i_{1},i_{2}}^{j} &= \left(\varphi_{i_{1},i_{2}}^{j} - \varphi_{i_{1},i_{2}}^{j-1}\right) / \tau_{j}, \ i_{1} = 0, 1, ..., N_{1}, \ i_{2} = 0, 1, ..., N_{2}, \ j = 1, 2, ..., j_{0}; \\ \varphi_{x_{\beta},i_{\beta}} &= \left(\varphi_{i_{\beta}} + 1 - \varphi_{i_{\beta}}\right) / h_{\beta,i\beta}, \ i_{\beta} = 0, 1, ..., N_{\beta} - 1, \ \beta = 1, 2; \\ \varphi_{\overline{x}_{\beta},i_{\beta}} &= \left(\varphi_{i_{\beta}} - \varphi_{i_{\beta}} - 1\right) / h_{\beta,i\beta}, \ i_{\beta} = 1, 2, ..., N_{\beta}, \ \beta = 1, 2; \\ \varphi_{0}_{x_{\beta},i_{\beta}}^{0} &= 0.5 \left(\varphi_{x_{\beta},i_{\beta}} + \varphi_{\overline{x}_{\beta},i_{\beta}}\right), \ i_{\beta} = 1, 2, ..., N_{\beta} - 1, \ \beta = 1, 2; \\ \varphi_{\widehat{x}_{\beta},i_{\beta}}^{0} &= \left(\varphi_{i_{\beta}} + 1 - \varphi_{i_{\beta}}\right) / h_{\beta,i\beta}, \ \hbar = 0, 5(h_{\beta,i_{\beta}} + 1 + h_{\beta,i_{\beta}}), \ i_{\beta} = 0, 1, ..., N_{\beta} - 1, \ \beta = 1, 2. \end{split}$$

Здесь второй фиксированный индекс по пространству и верхний индекс по времени опущены.

С помощью интегроинтерполяционного метода [13] построим разностные схемы для дифференциальных условий (7)–(12). На сетке ω для $i_2 = 0, 1, 2, ..., N_2$ получаем следующие разностные уравнения:

$$\begin{pmatrix} C_{(1)}^{T}(z_{(1)}, y_{(1)}) \\ i_{l} \end{pmatrix}_{\tilde{t}}^{j} = \sigma \left[\left(a_{1}(z_{(1)}) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} + \frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \\ + (1 - \sigma) \left[\left(a_{1}(z_{(1)}) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} + \frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \\ i_{\tilde{x}_{1}} \end{pmatrix} \right]_{\tilde{t}_{1}}^{j-1}, i_{1} = 0, 1, \dots, N_{1} - 1, \quad j = 1, 2, \dots, j_{0}, \quad 0 < \sigma \le 1; \quad (13)$$
$$\overline{y}_{(1)} \Big|_{i_{1}, i_{2}} = \left(\widetilde{y}_{(1)} y_{(1)} \right) \Big|_{i_{1}, i_{2}}, \quad i_{1} = 0, 1, \dots, N_{1} - 1.$$

Используя дифференциальное уравнение (7), аппроксимируем условие (9) на границе Γ_1 соотношением

$$0.5 h_{1,1} \left(C_{(1)}^{T}(z_{(1)}, y_{(1)}) \right)_{\bar{t}} \Big|_{i_{1}=0}^{j} = \sigma \left[\left(a_{1}(z_{(1)}) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=1}^{j} + \left(\frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)x_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=0}^{j} \right] + (1 - \sigma) \left[\left(a_{1}(z_{(1)}) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=1}^{j-1} + \left(\frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)x_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=0}^{j-1} \right], \quad j = 1, 2, \dots, j_{0}, \quad 0 < \sigma \le 1.$$

$$(14)$$

На границе $x_1 = l_{x_1}$ аналогично получаем

$$-0.5 h_{1,N_{1}} \left(C_{(1)}^{T}(z_{(1)}, y_{(1)}) \right)_{\overline{t}} \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j} = \sigma \left(\left(a_{1}(z_{(1)}) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j} + \left(\frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j} \right) + (1 - \sigma) \left(\left(a_{1}(z_{(1)}) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j-1} + \left(\frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j-1} \right), \quad j = 1, 2, ..., j_{0}, \quad 0 < \sigma \le 1.$$

$$(15)$$

В соотношениях (13)–(15) сеточные функции $a_1(z_{(1)})$ заданы следующим образом:

$$a_1(z_{(1)}(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j)) = 0.5(D(z_{(1)}(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j)) + D(z_{(1)}(x_{i_1-1}, x_{i_2}, t_j)))$$

$$i_1 = 1, 2, \dots, N_1, \quad i_2 = 0, 1, \dots, N_2, \quad j = 0, 1, \dots, j_0.$$

При вычислениях полагаем, как правило, $\sigma = 0.5$ либо 1. При $\sigma = 1$ получаем схему с опережением, при $\sigma = 0.5$ – симметричную схему Кранка – Никольсона.

Аналогично дифференциальное уравнение (8) на сетке ω для $i_1 = 0, 1, ..., N_1$ аппроксимируем разностными соотношениями вида

$$\left(C_{(2)}^{T}(z_{(2)}, y_{(2)}) \right)_{\bar{i}} \Big|_{i_{2}}^{j} = \sigma \left(\left(a_{2}(z_{(2)}) \overline{y}_{(2)\overline{x}_{2}} + \frac{\overline{y}_{(2)}}{z_{(2)}} z_{(2)} \overline{x}_{2} \right)_{\overline{x}_{2}} \right)_{\bar{x}_{2}} \Big|_{i_{2}}^{j} + (1 - \sigma) \left(\left(a_{2}(z_{(2)}) \overline{y}_{(2)\overline{x}_{2}} + \frac{\overline{y}_{(2)}}{z_{(2)}} z_{(2)\overline{x}_{2}} \right)_{\overline{x}_{2}} \right)_{\bar{x}_{2}} \Big|_{i_{2}}^{j-1}, i_{2} = 1, \dots, N_{2} - 1, \quad j = 1, 2, \dots, j_{0}, \quad 0 < \sigma \le 1.$$

$$(16)$$

Здесь $\overline{y}_{(2)}\Big|_{i_1,i_2} = \left(\widetilde{y}_{(2)}y_{(2)}\right)\Big|_{i_1,i_2}, \quad i_2 = 0,1,...,N_2.$

Для краевого условия (10) и при $(x_1, x_2) \in \Gamma_2$ получаем

$$0,5h_{2,1}\left(C_{(2)}^{T}(z_{(2)},y_{(2)})\right)_{\bar{t}}\Big|_{i_{2}=0}^{j} = \sigma\left[\left(a_{2}(z_{(2)})\overline{y}_{(2)}\overline{x}_{2}\right)\Big|_{i_{2}=1}^{j} + \left(\frac{\overline{y}_{(2)}}{z_{(2)}}z_{(2)}x_{2}\right)\Big|_{i_{2}=0}^{j}\right] + (1-\sigma)\left[\left(a_{2}(z_{(2)})\overline{y}_{(2)}\overline{x}_{2}\right)\Big|_{i_{2}=1}^{j-1} + \left(\frac{\overline{y}_{(2)}}{z_{(2)}}z_{(2)}x_{2}\right)\Big|_{i_{2}=0}^{j-1}\right], \quad j = 1, 2, ..., j_{0}, \qquad 0 < \sigma \le 1.$$

$$(17)$$

Соответственно для $(x_1, x_2) \in \Gamma_4$ имеем

$$-0.5h_{2,N_{2}}\left(C_{(2)}^{T}(z_{(2)},y_{(2)})\right)_{\bar{t}}\Big|_{i_{2}=N_{2}}^{j} = \sigma\left(a_{2}(z_{(2)})\bar{y}_{(2)\bar{x}_{2}} + \frac{\bar{y}_{(2)}}{z_{(2)}}z_{(2)}\bar{x}_{2}\right)\Big|_{i_{2}=N_{2}}^{j} + (1-\sigma)\left(a_{2}(z_{(2)})\bar{y}_{(2)\bar{x}_{2}} + \frac{\bar{y}_{(2)}}{z_{(2)}}z_{(2)\bar{x}_{2}}\right)\Big|_{i_{2}=N_{2}}^{j-1}, \quad j=1,2,...,j_{0}, \quad 0<\sigma\leq 1.$$

$$(18)$$

В соотношениях (16)–(18) сеточную функцию $a_2(z_{(2)})$ определяем следующим образом:

$$\begin{aligned} a_2 \big(z_{(2)} \big(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j \big) \big) &= 0.5 \big(D \big(z_{(2)} \big(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j \big) \big) + D \big(z_{(2)} \big(x_{i_1}, x_{i_2-1}, t_j \big) \big) \big), \\ i_1 &= 0, 1, \dots, N_1, \quad i_2 = 1, 2, \dots, N_2, \quad j = 0, 1, \dots, j_0. \end{aligned}$$

Разностные соотношения (13)-(15) и (16)-(18) дополняем алгебраическими нелинейными уравнениями

$$z_{(m)} - \frac{1}{2n_e} \left(y_{(m)} - K z_{(m)}^{p_1} y_{(m)}^{p_2} - C_B + \sqrt{\left(y_{(m)} - K z_{(m)}^{p_1} y_{(m)}^{p_2} - C_B \right)^2 + 4n_e^2} \right) \Big|_{i_1, i_2}^j = 0, \quad (19)$$

где m = 1, 2; $j = 0, 1, ..., j_0;$ $i_1 = 0, 1, ..., N_1;$ $i_2 = 0, 1, ..., N_2.$ Задачи (13)–(15) и (16)–(18) связаны условиями

$$y_{(1)}\Big|_{t=t_{j-1}} = y_{(2)}\Big|_{t=t_{j-1}}, y_{(2)}\Big|_{t=t_{j-1}} = y_{(1)}\Big|_{t=t_{j}}, y_{(1)}^{T}\Big|_{t=0} = C_{0}(x_{1}, x_{2}).$$

Согласно введенным соотношениям величины $y_{(1),i_1,i_2}\Big|_{t=0}$ и $z_{(1),i_1,i_2}\Big|_{t=0}$ определяются из системы нелинейных алгебраических уравнений

$$\begin{cases} y_{(1)} + K z_{(1)}^{p_1} y_{(1)}^{p_2} = C_0 \Big|_{i_1, i_2}, \\ z_{(1)} - \frac{1}{2n_e} \left(y_{(1)} - K z_{(1)}^{p_1} y_{(1)}^{p_2} - C_B + \sqrt{\left(y_{(1)} - K z_{(1)}^{p_1} y_{(1)}^{p_2} - C_B \right)^2 + 4n_e^2} \right) \Big|_{i_1, i_2} = 0, \end{cases}$$
(20)

где $i_1 = 0, 1, ..., N_1, i_2 = 0, 1, ..., N_2.$

На сетке $\,\omega_{h}\,$ уравнение (11) аппроксимируем системой разностных соотношений

$$\sum_{k=1}^{2} \left(\left(b_{k}(z_{(m)}) \widetilde{y}_{(m)} \overline{x}_{k} \right)_{\widehat{x}_{k}} + \psi_{1}(x_{1}, x_{2}) \widetilde{y}_{(m)} \right)_{x_{k}}^{0} - \psi_{2}(z_{(m)}) \widetilde{y}_{(m)} + \psi_{3}(x_{1}, x_{2}) \Big|_{i_{1}, i_{2}}^{j} = 0, \quad (21)$$
$$m = 1, 2; \quad j = 0, 1, \dots, j_{0}; \quad i_{1} = 1, 2, \dots, N_{1} - 1; \quad i_{2} = 1, 2, \dots, N_{2} - 1,$$

ãäå

$$\begin{split} b_1 \Big(z_{(m)} \Big(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j \Big) \Big) &= 0,5 \Big(d \Big(z_{(m)} \Big(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j \Big) \Big) + d \Big(z_{(m)} \Big(x_{i_1-1}, x_{i_2}, t_j \Big) \Big) \Big), \\ i_1 &= 1, 2, \dots, N_1; \quad i_2 = 0, 1, \dots, N_2; \quad j = 0, 1, \dots, j_0; \\ b_2 \Big(z_{(m)} \Big(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j \Big) \Big) &= 0, 5 \Big(d \Big(z_{(m)} \Big(x_{i_1}, x_{i_2}, t_j \Big) \Big) + d \Big(z_{(m)} \Big(x_{i_1}, x_{i_2-1}, t_j \Big) \Big) \Big), \\ i_1 &= 0, 1, \dots, N_1, \quad i_2 = 1, 2, \dots, N_2, \quad j = 0, 1, \dots, j_0. \end{split}$$

Для наглядности дальнейшего изложения численного метода полагаем $\alpha = 0$. Следовательно, краевые условия для уравнения (21) примут вид

$$\widetilde{y}_{(m)} = \Lambda(x_1, x_2)|_{(x_1, x_2) \in \Gamma}, m = 1, 2,$$
(22)

где функция $\Lambda(x_1, x_2)$ определяется очевидным образом величинами α_2 и α_3 .

Разностные соотношения (13)–(22) представляют собой для каждого $j = 1, 2, ..., j_0$ замкнутую систему нелинейных алгебраических уравнений относительно сеточных функций $y_{(m)}, \tilde{y}_{(m)}, z_{(m)}, m = 1, 2$, определенных на сетке ω_h . Значения данных функций получаем с помощью итерационных процессов.

В случае нелинейного уравнения (13) при *i*₂ = 0,1,...,*N*₂ строим следующий итерационный процесс:

$$\left(C_{(1)}^{T} \left(z_{(1)}^{s} y_{(1)}^{s} \right) + \left(1 + p_{2} \frac{s}{\gamma_{(1)}} y_{(1)}^{s} \right) \left(z_{(1)}^{s+1} - z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} \right) \right) \right|_{i_{1}}^{J} = C_{(1)}^{T} \left(z_{(1)} y_{(1)} \right) \left|_{i_{1}}^{j-1} + \tau_{j} \sigma \left(\left(z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} + \frac{s}{\overline{y}_{(1)}} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} \right) \right) \left|_{i_{1}}^{j} + \tau_{j} \left(1 - \sigma \right) \left(\left(z_{(1)} z_{(1)} \overline{y}_{(1)} - z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} \right) \right) \right|_{i_{1}}^{j-1} \right) \left(z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} \right) \left(z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} z_{(1)}^{s} \right) \left(z_{(1)}^{s} z_{(1$$

Здесь $\overset{s}{\gamma}_{(1)} = K \overset{z}{z}_{(1)}^{s,p_1}$; $\overset{s}{\overline{y}}_{(1)} = \overset{s}{\overline{y}}_{(1)}^{s,p_1}; i_1 = 1, 2, ..., N_1 - 1; s = 0, 1, 2,$

Для краевых условий (14) и (15) соответственно получаем

$$\xi_{1,j} \left(C_{(1)}^{T} \left(z_{(1)}^{s-s} y_{(1)} \right) + \left(1 + p_{2} \gamma_{(1)}^{s-s} y_{(1)}^{s-1} \right) \left(\sum_{i_{1}=0}^{s+1-s} y_{(1)} \right) \right) \right|_{i_{1}=0}^{j} = \\ = \xi_{1,j} C_{(1)}^{T} \left(z_{(1)} y_{(1)} \right) \Big|_{i_{1}=0}^{j-1} + \sigma \left[\left(a_{1} \left(z_{(1)} \right) \sum_{i_{1}=1}^{s-s+1} y_{(1)}^{s-1} \right) \Big|_{i_{1}=1}^{j} + \left(\sum_{i_{1}=1}^{s} z_{(1)}^{s-s} z_{(1)x_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=0}^{j} \right) + \\ + (1 - \sigma) \left[\left(a_{1} \left(z_{(1)} \right) \overline{y}_{(1)\overline{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=1}^{j-1} + \left(\overline{y}_{(1)} z_{(1)x_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=0}^{j-1} \right),$$

$$(24)$$

где $\xi_{1,j} = 0,5h_{1,1} / \tau_j$, s = 0,1,2,...;

$$\xi_{N_{1},j} \left(C_{(1)}^{T} \left(z_{(1)}^{s} y_{(1)}^{s} \right) + \left(1 + p_{2} \gamma_{(1)}^{s} y_{(1)}^{s} \right) \left(y_{(1)}^{s+1} - y_{(1)}^{s} \right) \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j} = \xi_{1,j} C_{(1)}^{T} \left(z_{(1)} y_{(1)} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j-1} + \sigma \left(a_{1} \left(z_{(1)} \right) \tilde{y}_{1} \right) \tilde{y}_{1}^{s} y_{(1)\bar{x}_{1}}^{s} + \frac{\tilde{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)\bar{x}_{1}}^{s} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j} + \left(1 - \sigma \right) \left(a_{1} \left(z_{(1)} \right) \overline{y}_{(1)\bar{x}_{1}} + \frac{\overline{y}_{(1)}}{z_{(1)}} z_{(1)\bar{x}_{1}} \right) \Big|_{i_{1}=N_{1}}^{j-1} .$$

$$(25)$$

Здесь $\xi_{N_1,j} = -0.5h_{1,N_1} / \tau_j$, s = 0,1,2,...

Решение нелинейных уравнений (16)–(18) находим с помощью итерационных процедур, аналогичных соотношениям (23)–(25), а для уравнения (19) получаем итерационное соотношение

$$s_{i}^{s+1} = 0, (26)$$
$$m = 1, 2, \quad j = 0, 1, ..., j_{0}, \quad i_{1} = 0, 1, ..., N_{1}, \quad i_{2} = 0, 1, ..., N_{2}, \quad s = 0, 1, 2, ...$$

Многомерную задачу (21), (22) решаем с помощью следующей итерационной процедуры:

$$\sum_{k=1}^{2} \left(\left(b_{k} \begin{pmatrix} s+1 & s+1 \\ z & (m) \end{pmatrix} \stackrel{s+1}{\widetilde{y}}_{(m)\overline{x}_{k}} \right)_{\widehat{x}_{k}} + \psi_{1}(x_{1}, x_{2}) \stackrel{s+1}{\widetilde{y}}_{(m)x_{k}}^{0} - \psi_{2} \begin{pmatrix} s+1 & s+1 \\ z & (m) \end{pmatrix} \stackrel{s+1}{\widetilde{y}}_{(m)} + \psi_{3}(x_{1}, x_{2}) \right)_{i_{1}, i_{2}}^{J} = 0, (27)$$

где $\begin{array}{c} s+1\\ \widetilde{y}_{(m)} = \Lambda(x_1, x_2)|_{(x_1, x_2) \in \Gamma}; \quad m = 1, 2, \quad s = 0, 1, 2, ..., \quad j = 0, 1, ..., j_0, \quad i_1 = 1, 2, ..., N_1 - 1, \\ i_2 = 1, 2, ..., N_2 - 1. \end{array}$

Численное решение задачи (1)-(6) в соответствии с построенным методом находим по следующему алгоритму:

1. С помощью метода итераций решаем алгебраическую систему уравнений (20), определяя функции $z_{(1)}$, $y_{(1)}$ при t = 0 во всех узлах сетки ω_h . Для решения данной задачи целесообразно использовать N процессоров одновременно, $N = (N_1 + 1) \times (N_2 + 1)$. В этом случае число процессоров не зависит от числа итераций, необходимых для решения системы. Если число N превышает число процессоров, доступных для решения задачи, то следует вычисления, предназначавшиеся нескольким процессорам, объединить в более крупные блоки.

2. По найденным значениям $z_{(1)}$ при t = 0 определяем коэффициенты уравнения (21) и преобразуем его к виду, позволяющему решать полученную задачу методом матричной прогонки [14]. При этом для решения в соответствии с методикой, предложенной в [15], можно использовать $N_1 + 1$ процессор.

3. Предполагаем, что известны значения $y_{(1)}, z_{(1)}, \widetilde{y}_{(1)}$ на сетке ω_h при

$$\begin{split} t &= t_{j-1}, \ j = 1,2,...,j_0 \quad \text{ и что } \quad \stackrel{s\,j}{y_{(1)\,i_1,i_2}} = y_{(1)\,i_1,i_2}^{j-1}, \quad \stackrel{s\,j}{z_{(1)\,i_1,i_2}} = z_{(1)\,i_1,i_2}^{j-1}, \quad \stackrel{s\,j}{\widetilde{y}_{(1)\,i_1,i_2}} = \widetilde{y}_{(1)\,i_1,i_2}^{j-1}, \\ i_1 &= 0,1,...,N_1, \ i_2 = 0,1,...,N_2 \ \text{для } s = 0 \,. \end{split}$$

4. Полагаем, что *s* = 0, и находим коэффициенты уравнений (23)–(25).

5. Используя одновременно $(N_2 + 1)$ процессоров методом скалярной прогонки [13] вдоль направления x_1 для значений $x_{i_2} = i_2h_2$, $i_2 = 0, 1, 2, ..., N_2$, из разностных соотношений

(23)-(25) определяем
$$y_{(1)i_1,i_2}^{j}$$
, $i_1 = 0, 1, ..., N_1$, $i_2 = 0, 1, ..., N_2$ для $s = 1$.

6. Полагаем, что в уравнении (26) s = 0, m = 1 и методом итераций находим $\tilde{z}_{(1)i_1,i_2}$, $i_1 = 0, 1, ..., N_1$, $i_2 = 0, 1, ..., N_2$ для s = 1.

7. По найденным значениям $z_{(1)i_1,i_2}^{s,j}$, s=1, находим коэффициенты уравнения (27) и

аналогично этапу 2 из соотношений (27), (28) находим значения $\tilde{y}_{(1)i_1,i_2}$, $i_1 = 0, 1, ..., N_1$, $i_2 = 0, 1, ..., N_2$ для s = 1. На этом один внутренний итерационный цикл закончен.

8. Далее, полагая последовательно s = 1, 2, ..., выполняем этапы 4–7. Учитывая, что $y_{(m)} >> 1$, m = 1, 2, итерирование ведем до выполнения условия

$$\begin{vmatrix} s+1 & s \\ y & (1)i_1, i_2 - y \\ (1)i_1, i_2 \end{vmatrix} \le \varepsilon \begin{vmatrix} s \\ y \\ (1)i_1, i_2 \end{vmatrix}, \quad i_1 = 0, 1, \dots, N_1, \quad i_2 = 0, 1, \dots, N_2, \quad s = 1, 2, 3, \dots,$$
(29)

где ε – эмпирический параметр, $\varepsilon \ll 1$.

За решение уравнений (13)–(15) $y_{(1)i_1,i_2}^j$, $i_1 = 0, 1, ..., N_1$, $i_2 = 0, 1, ..., N_2$, на *j*-м слое

принимаем последнее итерационное значение $y_{(1)i_1,i_2}^{s+1,j}$, $i_1 = 0,1,...,N_1$, $i_2 = 0,1,...,N_2$, удовлетворяющее условию (29).

9. Полагаем
$$y_{(2)}^{j-1} = y_{(1)}^{j}$$
, $z_{(2)}^{j-1} = z_{(1)}^{j}$, $\tilde{y}_{(2)}^{j-1} = \tilde{y}_{(1)}^{j}$, $j = 1, 2, ..., j_0$, для $i_1 = 0, 1, ..., N_1$,

 $i_2 = 0, 1, ..., N_2$ и аналогично этапам 3–8 определяем $y_{(2)}^j$, $j = 1, 2, ..., j_0$, на сетке ω_h .

За приближенное решение задачи (1)–(6) (распределение примесей) на каждом временном слое берем численное значение $y_{(2)}$.

При проведении вычислительных экспериментов, учитывая ожидаемый характер поведения решения, пространственная сетка ω_h строится со сгущением к прямой $x_1 = 0$. Расчеты целесообразно проводить с различными значениями шагов по пространству и времени, варьируя величины ε и σ . Получение близких по значениям решений при различных параметрах счета позволит оптимизировать параметры счета и выбрать одно из найденных решений в качестве искомого численного решения задачи (1)–(6). Контроль вычислений осуществляется проверкой выполнения условия

$$\iint_{G} y_{(2)}^{T}(x_{1}, x_{2}, t^{j}) dx_{1} dx_{2} = \iint_{G} C_{0}(x_{1}, x_{2}) dx_{1} dx_{2}, \ j = 1, 2, ..., j_{0},$$

где $y_{(2)}^T = y_{(2)} + K z_{(2)}^{p1} y_{(2)}^{p2}$.

Заключение

Ввиду большого объема вычислений, необходимого для решения задачи, предлагаемый метод целесообразно использовать на многопроцессорных ЭВМ. Основные вычисления приходятся на решение систем линейных алгебраических уравнений методом итераций и методом матричной прогонки, которые хорошо распараллеливаются. Кроме предложенных путей, для решения полученных систем уравнений можно использовать и другие параллельные алгоритмы. Изложенный в данной работе подход естественным образом обобщается на трехмерные задачи и задачи с криволинейной областью моделирования. Рассматриваемая модель диффузии примесей достаточно точно отражает формирование активных областей СБИС при низких энергиях имплантации и коротком термическом отжиге, что подтвердили расчеты, проведенные в статьях [9, 10]. Данная современная технология создания элементов ультрабольших интегральных схем в настоящее время является наиболее перспективной при разработке быстродействующих микросхем с минимальным энергопотреблением. Однако проведение полномасштабных численных экспериментов в многомерном случае в настоящее время затруднительно в силу недостаточной информации о параметрах, входящих в модель (1)–(6). Определение данных многофакторных параметров требует проведения разнообразных дорогостоящих экспериментов. Получаемые при этом результаты носят закрытый характер, и в настоящее время некоторые из них еще не опубликованы.

Список литературы

1. Whelan, S. Implant temperature dependence of transient-enhanced diffusion in silicon (100) implanted with low-energy arsenic ions / S. Whelan [et al.] // Materials Science in Semiconductor Processing. – 2000. – No. 3. – P. 285–290.

2. Vandervorst, W. Errors in near-surface and interfacial profiling of boron and arsenic / W. Vandervorst [et al.] // Applied Surface Science. – 2004. – Vol. 231–232. – P. 618–631.

3. Buyuklimanli, T.H. Improved near surface characterization of shallow arsenic distribution by SIMS depth profiling / T.H. Buyuklimanli, J.W. Marino, S.W. Novak // Applied Surface Science. – 2004. – Vol. 231–232. – P. 636–639.

4. Girginoudi, D. Studies of ultra shallow n^+-p junctions formed by low-energy Asimplantation / D. Girginoudi [et al.] // Materials Science and Engineering B 114-115. – 2004. – P. 381–385.

5. Solmi, S. Transient enhanced diffusion of arsenic in silicon / S. Solmi [et al.] // Journal of Appleid Physics. – 2003. – Vol. 94, No. 8. – P. 4950–4955.

6. La Via, F. Precipitation of arsenic diffused into silicon from a TiSi2 source / F. La Via [et al.] // Journal of Appleid Physics. – 1991. – Vol. 69, No. 2. – P. 726–731.

7. Lamrani, Y. Direct evidence of the recombination of silicon interstitial atoms at the silicon surface / Y. Lamrani [et al.] // Nuclear Instrum. and Meth. in Phys. Res. – 2004. – Vol. B 216. – P. 281–285.

8. Fedotov, K. A set of equations of stress-mediated evolution of the nonequilibrium dopantdefect system in semiconductor crystals / K. Fedotov, O.I. Velichko, V.A. Dobrushkin // Journal of Alloys and Compounds. – 2004. – Vol. 382, Issue 1–2. – P. 283–287.

9. Velichko, O.I. Simulation of arsenic diffusion during rapid thermal annealing of silicon layers doped with low-energy high-dose ion implantation / O.I. Velichko [et al.] // Сб. материалов 6-й Междунар. конф. ВИТТ-2005. – Минск, 2005. – С. 197–199.

10. Komarov, F.F. Modeling of diffusion of As implanted in Si in the near-surface region / F.F. Komarov [et al.] // Proceedings of the IV International Conference «New Electrical and Electronic Technologies and their Industrial Implementation». – Zakopane, Poland, 2005. – P. 68–70.

11. Velichko, O.I. Simulation of coupled diffusion of impurity atoms and point defects under nonequilibrium conditions in local domain / O.I. Velichko [et al.] // Journal of Computational Physics. – 2002. – Vol. 178. – P. 196–205.

12. Solmi, S. High concentration diffusivity and clustering of arsenic and phosphorus in silicon / S. Solmi, D. Nobili // Journal of Appleid Physics. – 1998. – Vol. 83. – No. 5. – P. 2484–2490.

13. Самарский, А.А. Теория разностных схем / А.А. Самарский. – М.: Наука, 1977. – 656 с.

14. Самарский, А.А. Методы решения сеточных уравнений / А.А. Самарский, Е.С. Николаев. – М.: Наука, 1978. – 592 с.

15. Likhoded, N.A. Processor Arrays for Solving Nonstationary Systems of Equations of Mathematical Physics / N.A. Likhoded, A.A. Tiunchik, V.A. Tsurko // Engineering Simulation. – 1995. – Vol. 13. – P. 259–270.

Поступила 06.05.07

¹Институт математики НАН Беларуси, Минск, Сурганова, 11 e-mail: zayats@im.bas-net.by, vtsurko@im.bas-net.by

²Объединенный институт проблем информатики НАН Беларуси, Минск, Сурганова, 6 e-mail: witas@newman.bas-net.by

G.M. Zayats, V.I. Stsetsurenka, V.A. Tsurko

ALGORITHMS FOR SIMULATION OF ACTIVE DOMAINS OF INTEGRATED CIRCUIT ELEMENTS AND THEIR REALIZATION ON PARALLEL COMPUTING SYSTEMS

A model for making active domains of integrated circuit elements by thermal diffusion of admixtures in semi-conductors is considered. The model takes into account non-linearity, multidimensionality, influence on diffusion of point effects, cluster generation, and electrons migration. The algorithms for numerical solution of differential equations system which are based on the use of finitedifference methods and are efficient for parallel computing systems are developed.